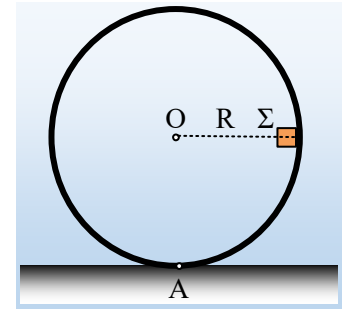


Δυο παραλλαγές. Η 1^η ...εύκολη.

Ένα σώμα Σ μάζας m (αμελητέων διαστάσεων) τοποθετείται στην εσωτερική λεία επιφάνεια, ενός κενού κυλίνδρου, μάζας $M=2m$ και ακτίνας $R=1,2m$, όπως στο σχήμα, στο άκρο μιας οριζόντιας ακτίνας, με τον κύλινδρο ακίνητο πάνω σε λείο οριζόντιο επίπεδο. Σε μια στιγμή $t=0$ αφήνουμε ελεύθερα και το σώμα Σ και τον κύλινδρο να κινηθούν, οπότε τη στιγμή t_1 το Σ φτάνει στην κατώτερη θέση με ταχύτητα v_1 .



i) Να εξετασθεί η ορθότητα ή μη των παρακάτω προτάσεων.

α) Στο χρονικό διάστημα $0-t_1$ η ορμή του συστήματος παραμένει σταθερή.

β) Στο χρονικό διάστημα $0-t_1$ η στροφορμή του συστήματος, ως προς το σημείο επαφής του κυλίνδρου με το επίπεδο (σημείο A), παραμένει σταθερή.

γ) Ο κύλινδρος θα περιστραφεί κατά την φορά των δεικτών του ρολογιού.

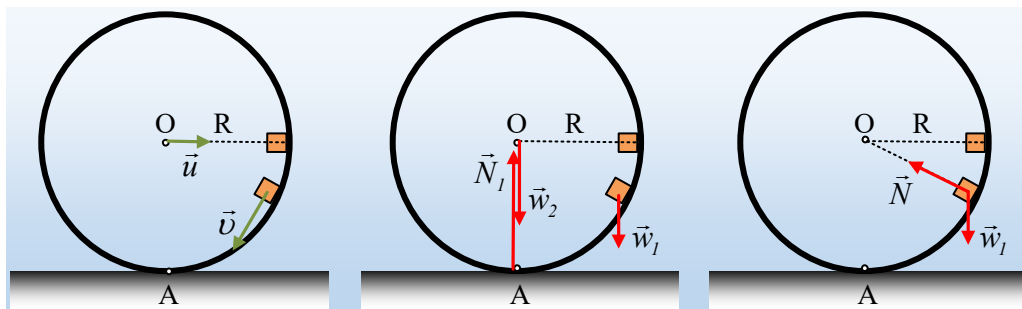
ii) Να υπολογιστεί το μέτρο της ταχύτητα v_1 του σώματος Σ , στην κατώτερη θέση της τροχιάς του.

Δίνεται $g=10\text{m/s}^2$, ενώ η μάζα του κυλίνδρου θεωρείται συγκεντρωμένη στην περιφέρειά του.

Απάντηση:

i) α) Η πρόταση είναι λανθασμένη. Αρκεί να σχεδιάσουμε κάποια τυχαία στιγμή τις ταχύτητες των δύο σωμάτων, όπως στο πρώτο σχήμα.

Εύκολα διαπιστώνουμε ότι έχουμε κάποια κατακόρυφη ορμή του σώματος Σ , ενώ αρχικά η ορμή ήταν μηδενική.



β) Και αυτή η πρόταση είναι λανθασμένη. Αρκεί να σχεδιάσουμε τις εξωτερικές δυνάμεις που ασκούνται στα σώματα, στην τυχαία θέση, όπως στο δεύτερο σχήμα. Τότε $\Sigma \tau_{\xi, A} \neq 0$, οπότε η στροφορμή του συστήματος ως προς το A, μεταβάλλεται.

γ) Η πρόταση είναι λανθασμένη επίσης. Η δύναμη που ασκεί ο κύλινδρος στο σώμα Σ , είναι η N του τρίτου σχήματος, η οποία κατευθύνεται στο κέντρο O του κυλίνδρου. Αλλά τότε η αντίδρασή της είναι αυτή που θα επιταχύνει τον κύλινδρο, αντίθετης κατεύθυνσης, η ροπή της οποίας ως προς το O είναι μηδενική. Κατά συνέπεια ο κύλινδρος θα εκτελέσει μεταφορική κίνηση, χωρίς να περιστραφεί.

ii) Στο σύστημα δεν ασκείται καμιά εξωτερική δύναμη στην οριζόντια διεύθυνση. Έτσι μπορεί να μην διατηρείται συνολικά η ορμή, διατηρείται όμως στην οριζόντια διεύθυνση. Έτσι εφαρμόζοντάς την μεταξύ των

χρονικών στιγμών $t=0$ και t_1 παίρνουμε (θετική φορά προς τα δεξιά):

$$\vec{p}_{0x} = \vec{p}_{1x} \rightarrow 0 = -m_1 v_1 + M v_2 \rightarrow v_2 = \frac{1}{2} v_1$$

Εφαρμόζοντας εξάλλου την ΑΔΜΕ μεταξύ των δύο παραπάνω θέσεων παίρνουμε:

$$mgR = \frac{1}{2} m v_1^2 + \frac{1}{2} M v_2^2 \rightarrow$$

$$mgR = \frac{1}{2} m v_1^2 + \frac{1}{2} 2m \left(\frac{v_1}{2} \right)^2 \rightarrow$$

$$v_1 = \sqrt{\frac{4gR}{3}} = \sqrt{\frac{4 \cdot 10 \cdot 1,2}{3}} \text{ m/s} = 4 \text{ m/s}$$

dmargaris@gmail.com